

Besondere Produkteigenschaften

Im Vergleich

	JetMove 3P10	JetMove 3P22
Anschlussart	3-phasig, AC 400 V	3-phasig, AC 400 V
Dauerleistung (kW)	10	22
Spitzenleistung (kW)	20	44
Abmessungen (BxHxT)	55 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241
Gewicht (kg)	5,8	11,6

	JetMove 3506	JetMove 3512	JetMove 3516	JetMove 3524	JetMove 3532
Anschlussart	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V
Nennstrom bei 4 kHz (A)	6	12	16	24	32
Spitzenstrom bei 4 kHz (A)	18	36	48	72	96
Dauerleistung (kW)	NN	NN	NN	NN	NN
Gewicht inkl. STO (kg)	5,8	5,8	5,8	11,6	11,6
Abmessungen (BxHxT)	55 x 310 x 241 mm	55 x 310 x 241 mm	55 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241 mm
Sicherheitstechnik S1 STO (SIL3, PL e)	integriert				
Schnittstellen zur Steuerung	EtherCAT®				
Schnittstellen zum Motorgeber	Resolver; HIPERFACE®; SinCos; EnDat 2.1, 2.2; inkrementell; SSI; optional: HIPERFACE DSL®				
Motortypen	Synchron-, Asynchronmotoren, Direktantriebe, Torque- und Linearmotoren				

	JetMove D3503	JetMove D3506	JetMove D3512	JetMove D3516
Anschlussart	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V
Nennstrom bei 8 kHz (A)	2x 3	2x 6	2x 12	2x 16
Spitzenstrom bei 8 kHz (A)	2x 9	2x 18	2x 36	2x 48
Dauerleistung (kW)	NN	NN	NN	NN
Gewicht inkl. STO (kg)	5,8	5,8	11,6	11,6

Abmessungen (BxHxT)	55 x 310 x 241 mm	55 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241 mm
Sicherheitstechnik S1 STO (SIL3, PL e)	integriert			
Schnittstellen zur Steuerung	EtherCAT®			
Schnittstellen zum Motorgeber	Resolver; HIPERFACE®; SinCos; EnDat 2.1, 2.2; inkrementell; SSI; optional: HIPERFACE DSL®			
Motortypen	Synchron-, Asynchronmotoren, Direktantriebe, Torque- und Linearmotoren			

	JetMove T3503	JetMove T3506	JetMove T3512
Anschlussart	DC 565 V	DC 565 V	DC 565 V
Nennstrom bei 8 kHz (A)	3x 3	3x 6	3x 12
Spitzenstrom bei 8 kHz (A)	3x 9	3x 18	3x 36
Dauerleistung (kW)	NN	NN	NN
Gewicht inkl. STO (kg)	5,8	5,8	11,6
Abmessungen (BxHxT)	55 x 310 x 241 mm	55 x 310 x 241 mm	110 x 310 x 241 mm
Sicherheitstechnik S1 STO (SIL3, PL e)	integriert		
Schnittstellen zur Steuerung	EtherCAT®		
Schnittstellen zum Motorgeber	Resolver; HIPERFACE®; SinCos; EnDat 2.1, 2.2; inkrementell; SSI; optional: HIPERFACE DSL®		
Motortypen	Synchron-, Asynchronmotoren, Direktantriebe, Torque- und Linearmotoren		