

Hinweise zu Zip-Dateien für Motoren

Kundeninformation

Dieses Dokument wurde von der Jetter AG mit der gebotenen Sorgfalt und basierend auf dem ihr bekannten Stand der Technik erstellt. Änderungen und technische Weiterentwicklungen an unseren Produkten werden nicht automatisch in einem überarbeiteten Dokument zur Verfügung gestellt. Die Jetter AG übernimmt keine Haftung und Verantwortung für inhaltliche oder formale Fehler, fehlende Aktualisierungen sowie daraus eventuell entstehende Schäden oder Nachteile.

Jetter AG
Gräterstraße 2
71642 Ludwigsburg
Deutschland

www.jetter.de

Telefon:

Zentrale	+49 7141 2550-0
Vertrieb	+49 7141 2550-531
Technische Hotline	+49 7141 2550-444

E-Mail:

Technische Hotline	info@jetter.de
Vertrieb	hotline@jetter.de
	vertrieb@jetter.de

Produktname	Hinweise zu Zip-Dateien für Motoren
Dokumentart	Kundeninformation
Originaldokument	
Dokumentversion	1.00
Artikelnummer	
Ausgabedatum	04.03.2021

Inhaltsverzeichnis

1	Einleitung	1
2	Hinweise zu Zip-Files für Zeichnungen im Downloadbereich	3
2.1	Verzeichnisstruktur beibehalten – Beispiele JHN, JHQ, JL	3
2.2	Aufbau der Dateinamenbezeichnung bei 2D Zeichnungen.....	6
2.2.1	Bedeutung Jetter-Bezeichnung.....	6
2.2.2	Bedeutung der Jetter-Bezeichnung für obiges Beispiel	7

1 Einleitung

Im Folgenden finden Sie einige Anweisungen und Tipps, die Ihnen beim Verständnis der gezippten 2D- 3D Zeichnungen helfen diese einem bestimmten Jetter Motortyp zuzuordnen.

2 Hinweise zu Zip-Dateien für Zeichnungen im Downloadbereich

Neue 2D- oder 3D-Zeichnungen werden bei Jetter immer in einer separaten gezippten Datei auf die Homepage gelegt.

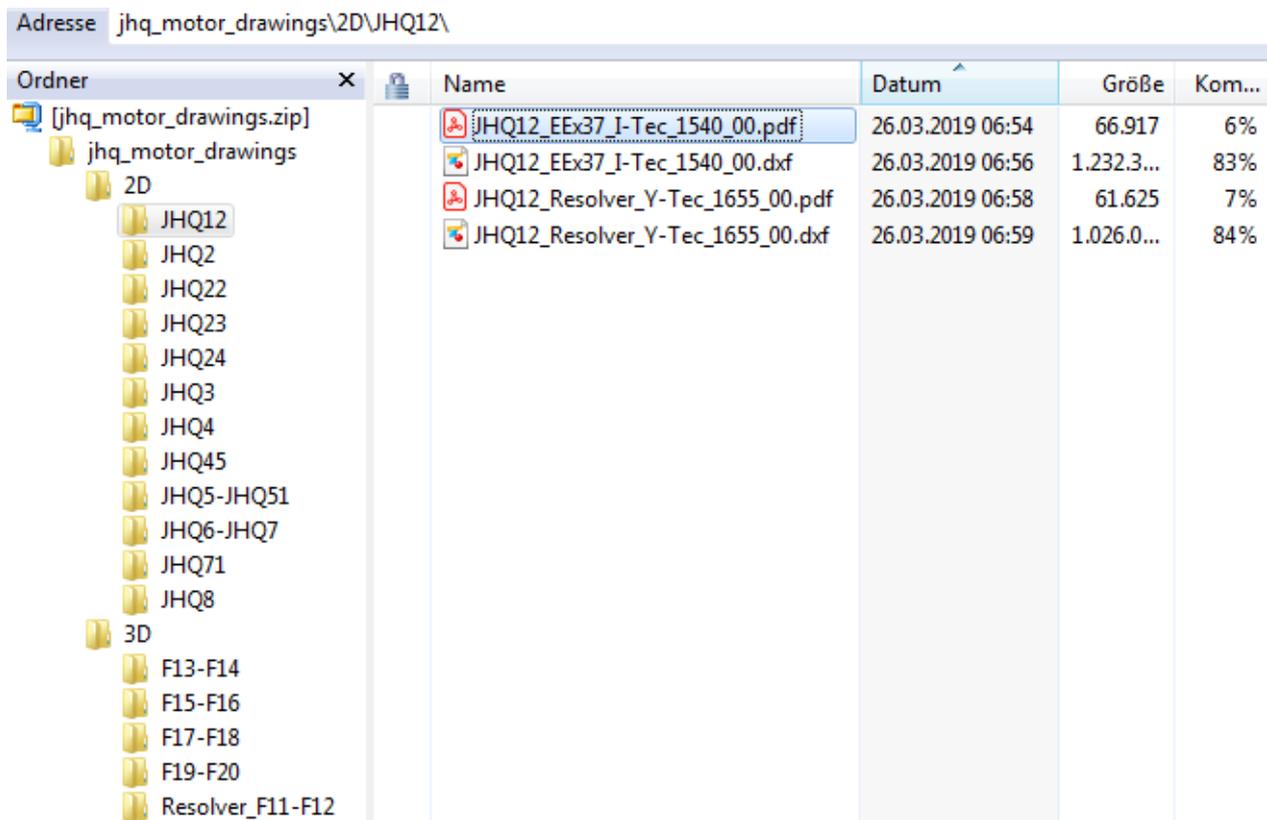
Jede Motorserie (JHN, JHQ, JL) hat eine eigene Zip-Datei für CAD Zeichnungen zu dieser Serie. Vor dem Upload wird eine Verzeichnisstruktur gebildet, da die Motorzeichnungen, je nach eingesetztem Gebersystem (Resolver, Fxx, 2-Kabel-Technik, 1-Kabel-Technik), unterschiedliche Längen und Steckerausführungen haben.

2.1 Verzeichnisstruktur beibehalten – Beispiele JHN, JHQ, JL

Adresse jhn_motor_drawings\Resolver\3D\

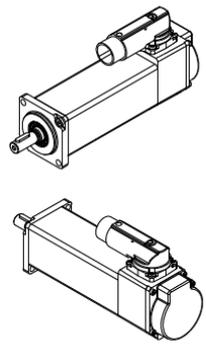
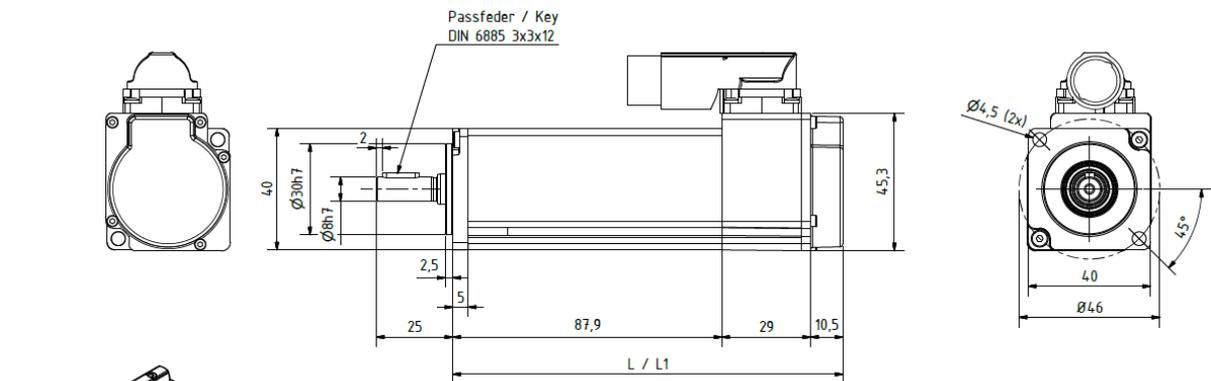
Ordner	Name	Datum	Größe	Kompr...
[jhn_motor_drawings.zip]	S4-S3	11.04.2019 16:45		
jhn_motor_drawings	JHN2_0028_B_SR_2057 00 B Z_0028.stp	19.10.2015 11:27	2.436.6...	80%
F13-F14	JHN2_0028_B_SR_S-A_2057 00 B Z_0028_S1.stp	23.01.2019 13:20	4.393.8...	80%
2D	JHN2_0054_SR_S-X_2057 00 Z_0054_S4_S1.stp	23.10.2017 16:25	2.822.2...	79%
3D	JHN2_0054_SR_S-B_2057 00 Z_0054_S2.stp	20.09.2016 15:32	2.453.4...	79%
F15-F16	JHN2_0075_B_SR_S-A_2057 00 B Z_0075_S1.stp	23.03.2017 09:35	3.715.2...	81%
2D	JHN2_0075_B_SR_S-X_2057 00 B Z_0075_S4_S1.stp	23.03.2017 09:35	4.070.1...	81%
3D	JHN2_0075_SR_2057 00 Z_0075.stp	30.01.2017 17:25	2.406.3...	80%
F19-F20	JHN2_0075_SR_S-X_2057 00 Z_0075_S4_S1.stp	23.10.2017 16:25	2.810.2...	79%
2D	JHN2_0095_P_SR_S-X_2057 00 P Z_0095_S4_S1.stp	15.11.2018 11:14	4.747.8...	81%
3D	JHN2_0095_SR_2057 00 Z_0095.stp	30.01.2017 17:25	2.406.7...	80%
Resolver	JHN2_0095_SR_S-X_2057 00 Z_0095_S4_S1.stp	29.09.2016 12:00	2.810.4...	79%
2D	JHN3_0115_B_SR_3111 00 B Z_0115.stp	25.06.2018 11:58	4.073.3...	82%
3D	JHN3_0115_P_SR_S-X_3111 00 P Z_0115_S4_S1.stp	03.11.2015 12:25	2.792.5...	79%
S4-S3	JHN3_0115_SR_3111 00 Z_0115.stp	07.04.2015 13:48	2.395.6...	80%
	JHN3_0205_B_SR_3111 00 B Z_0205.stp	28.03.2017 11:28	3.636.3...	82%
	JHN3_0205_B_SR_S-X_3111 00 B Z_0205_S4_S1.stp	28.03.2017 11:29	4.003.6...	82%
	JHN3_0205_SR_S-X_3111 00 Z_0205_S4_S1.stp	21.06.2013 15:24	2.683.3...	79%
	JHN3_0350_BP_SR_S-X_3111 00 BP Z_0350_S4_S1.stp	28.03.2017 10:55	4.351.3...	82%
	JHN3_0350_B_SR_3111 00 B Z_0350.stp	28.03.2017 11:24	3.600.9...	82%
	JHN3_0350_B_SR_S-X_3111 00 B Z_0350_S4_S1.stp	08.06.2017 12:02	4.224.2...	81%
	JHN3_0350_P_SR_S-B_3111 00 P Z_0350_S2.stp	24.01.2014 16:32	2.427.2...	78%
	JHN3_0350_P_SR_S-X_3111 00 P Z_0350_S4_S1.stp	26.05.2015 12:44	2.760.2...	79%
	JHN3_0350_SR_3111 00 Z_0350.stp	30.06.2014 15:35	2.362.6...	80%
	JHN3_0350_SR_S-X_3111 00 Z_0350_S4_S1.stp	26.05.2015 15:22	2.713.1...	79%
	JHN3_0480_SR_3111 00 Z_0480.stp	18.07.2016 14:31	2.367.4...	80%
	JHN4_0510_B_SR_4083 00 B Z_0510.stp	31.03.2017 11:33	3.626.5...	82%
	JHN4_0510_SR_4083 00 Z_0510.stp	30.06.2014 15:32	2.427.7...	80%
	JHN4_0510_SR_S-X_4083 00 Z_0510_S4_S1.stp	29.01.2016 08:55	2.839.6...	79%
	JHN4_0750_F15-F16_SR_S-X_4095 00 Z_0750_S4_S1.stp	11.01.2019 12:24	2.737.8...	79%
	JHN4_0750_P_SR_4083 00 P Z_0750.stp	08.04.2014 12:33	2.371.8...	80%
	JHN4_0750_SR_S-X_4083 00 Z_0750_S4_S1_8P_12P.STP	31.01.2019 13:39	4.647.1...	81%
	JHN4_0960_B_SR_S-X_4083 00 B Z_0960_S4_S1.stp	31.03.2017 11:36	3.904.1...	82%
	JHN4_1130_B_SR_4083 00 B Z_1130.stp	20.08.2018 09:19	3.730.6...	82%
	JHN4_1130_PK1_SR_4083 08 P Z_1130-3D.pdf	25.02.2016 16:55	2.192.2...	2%
	JHN4_1130_PK1_SR_4083 08 P Z_1130.stp	25.02.2016 15:59	4.691.3...	82%
	JHN5-2000_F15-F16_P_SR_K1_5086 05 P Z_2000_6P_8P_S4_S1.stp	29.06.2018 13:52	8.247.2...	83%
	JHN5_1200_SR_5075 00 Z_1200.STP	27.09.2017 10:14	3.961.2...	82%
	JHN5_2000_P_SR_S-X_5075 01 P Z_2000_S4_S1.stp	11.01.2019 12:24	4.163.3...	82%
	JHN5_2400_B_SR_S-X_5075 01 B Z_2400_S4_S1.STP	15.08.2017 08:32	4.951.8...	82%
	JHN5_2400_P_SR_5075 00 P Z_2400.stp	03.04.2017 11:17	3.844.9...	82%
	JHN6-3000_F15-F16_P_SR_K1_6032 04 P Z_3000_8P_12P_S4_S1.stp	26.06.2018 11:39	8.557.2...	83%

Inhalt der Zip-Datei von JHN-Motoren – Verzeichnis Resolver/3D



Inhalt der Zip-Datei von JHQ-Motoren – Verzeichnis 2D/JHQ12

Dieses 2D-Verzeichnis für Flanschgröße 12 enthält z.B. Zeichnungen für zwei Gebertypen. Eine Zeichnung für Resolver und eine für EEx37 HIPERFACE DSL Geber. In dieser 2D-Zeichnung ist die Länge abhängig von dem Mo des Motors in einer Tabelle ohne und mit Bremse dargestellt.



Typ	L without brake	L1 with brake
JHQ12-0018	102,5	125,5
JHQ12-0032	88,5	117,5

Tolerierung DIN ISO 8015		Überfläche	Bemerkung	
Allgemeinmassen DIN ISO 2768-mk	Oberflächen Reihe 2 DIN EN ISO 1302	MASSTAB 1 : 1	Material	Seitungen COM0A1540
Projektionsmethode	Datum	Name	Beschreibung	
	Bearb. Gepr. Nachr.	Gepr. 05.03.2010	JHQ12 EEx37	
Skizzenwerk Zeichner	Projekt	Aut./Nr.	Index	Blatt 1 von 8
Jetter	Kategorie	Art.-Nr.	Status	

2D-Zeichnung im pdf- und dxf-Format für JHQ12 mit Geber EEx37

Adresse jhq_motor_drawings\3D\Resolver_F11-F12\

Ordner	Name	Datum	Größe	Kom...
[jhq_motor_drawings.zip]				
jhq_motor_drawings				
2D				
JHQ12	JHQ12_0032_BP_YT_SB-X_20D3Q_brake Resolver Y-tec B C1655.pdf	22.08.2018 10:01	1.538.1...	3%
JHQ2	JHQ12_0032_BP_YT_SB-X_20D3Q_brake Resolver Y-tec B C1655.stp	13.07.2018 10:00	2.552.6...	85%
JHQ22	JHQ12_0032_P_YT_SB-X_20D3Q_Resolver Y-tec B C1645.pdf	22.08.2018 10:00	1.435.7...	3%
JHQ23	JHQ12_0032_P_YT_SB-X_20D3Q_Resolver Y-tec B C1645.stp	13.07.2018 10:05	2.843.2...	85%
JHQ24	JHQ12-0032-BP-SB-X_20D3Q_brake_resolver_Y-tec_C1655.stp	13.07.2018 10:00	2.552.6...	85%
JHQ3	JHQ12-0032-P-SB-X_20D3Q_resolver_Y-tec_C1645.stp	13.07.2018 10:05	2.843.2...	85%
JHQ4	JHQ2_0025_B_SR_S-X_28D2Q NoKey brake resolver.pdf	09.10.2018 16:15	3.138.7...	2%
JHQ45	JHQ2_0025_B_SR_S-X_28D2Q NoKey brake resolver.stp	12.11.2015 14:56	4.582.8...	82%
JHQ5-JHQ51	JHQ2_0050_SR_S-X_28D5Q no-brake resolver.stp	12.11.2015 15:15	4.414.7...	82%
JHQ6-JHQ7	JHQ2_0125_BP_SR_S-X_28E2Q brake resolver.pdf	22.08.2018 10:05	2.202.9...	2%
JHQ71	JHQ2_0125_BP_SR_S-X_28E2Q brake resolver.stp	23.05.2014 14:43	4.557.6...	81%
JHQ8	JHQ2_0125_P_SR_S-X_28E2Q no-brake resolver.pdf	22.08.2018 10:04	2.140.8...	2%
	JHQ2_0125_P_SR_S-X_28E2Q no-brake resolver.stp	23.05.2014 14:35	4.498.4...	81%
3D	JHQ22_0070_F11-F12_P_YT_SB-X_30D7 key no brake SEx37.stp	15.03.2019 16:37	3.091.6...	85%
F13-F14	JHQ22_0140_BP_YT_SB-X_30E4J_brake Resolver Y-tec_1668.stp	25.10.2018 08:37	3.618.5...	84%
F15-F16	JHQ22_0140_P_YT_SB-X_30E4J no-brake Y-tec.stp	26.10.2018 07:21	3.619.8...	84%
F17-F18	JHQ23_0060_P_SR_S-A_36E2 SF res (pos2).pdf	20.07.2018 14:28	1.439.9...	4%
F19-F20	JHQ23_0060_P_SR_S-A_36E2 SF res (pos2).stp	22.01.2014 16:59	2.533.6...	83%
Resolver_F11-F12	JHQ23_0240_BP_SR_S-X_36F4Q brake resolver.pdf	22.08.2018 10:03	2.613.0...	2%
	JHQ23_0240_BP_SR_S-X_36F4Q brake resolver.stp	25.06.2015 11:56	5.366.0...	81%
	JHQ23_0240_P_SR_S-X_36F4Q no-brake resolver.pdf	22.08.2018 10:02	4.023.6...	1%
	JHQ23_0240_P_SR_S-X_36F4Q no-brake resolver.stp	02.12.2015 15:09	7.009.8...	82%
	JHQ23_0240_SR_S-X_36F4Q no-brake NoKey resolver.stp	25.06.2015 11:27	5.230.0...	81%
	JHQ3_0260_B_SR_56F6Q-C0769.stp	14.11.2014 14:47	2.398.9...	83%
	JHQ3_0260_BP_SR_S-X_56F6Q brake resolver.stp	25.06.2015 09:45	5.998.4...	82%
	JHQ3_0260_SR_56F6Q-C0767.stp	16.12.2013 16:41	2.351.1...	83%
	JHQ3_0260_SR_S-X_56F6Q-C0768.stp	14.11.2014 16:47	5.030.6...	81%
	JHQ3_0350_BP_SR_S-X_56G5Q brake resolver.stp	25.06.2015 09:44	5.998.4...	82%
	JHQ3_0350_P_SR_S-X_56G5Q no-brake resolver.stp	25.06.2015 09:36	5.928.5...	82%
	JHQ3_0450_F12_BP_SR_S-X_56H5Q brake-keyway-SEx37.stp	25.06.2015 09:42	5.998.5...	82%
	JHQ3_0450_P_SR_S-X_56H5Q no-brake resolver.pdf	11.01.2017 17:44	2.431.6...	2%
	JHQ3_0450_P_SR_S-X_56H5Q no-brake resolver.stp	25.06.2015 09:34	5.928.2...	82%
	JHQ45_1000_BP_SR_S-X_6310Y brake resolver.pdf	20.07.2018 13:58	4.780.7...	1%
	JHQ45_1000_BP_SR_S-X_6310Y brake resolver.stp	07.01.2016 12:41	5.873.3...	83%
	JHQ5_2000_P_SR_S-X_7120Q no-brake resolver.pdf	16.12.2015 11:19	2.830.0...	2%
	JHQ5_2000_P_SR_S-X_7120Q no-brake resolver.stp	16.12.2015 09:40	5.940.2...	81%
	JHQ51_2900_BP_SR_S-X_7129Q brake resolver.pdf	20.07.2018 14:34	4.839.5...	1%
	JHQ51_2900_BP_SR_S-X_7129Q brake resolver.stp	06.05.2016 11:34	5.952.3...	82%

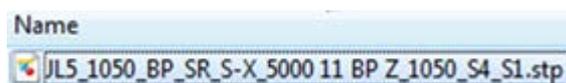
Inhalt der Zip-Datei von JHQ-Motoren – Ansichtspfad 3D/Resolver_F11-F12

Ordner	Name	Datum	Größe	Komp...
[j_l_motor_drawings.zip]				
j_l_motor_drawings				
F2-F3				
2D				
1_5				
3D				
1_5				
Resolver				
2D				
1_5				
3D				
1_5				
	JL5_1050_BP_SR_S-X_5000_11_BP_Z_1050_S4_S1.stp	16.08.2012 10:17	3.805.2...	76%
	JL5_1050_P_SR_S-X_5000_11_P_Z_1050_S4_S1.stp	15.08.2012 12:25	3.803.4...	76%
	JL5_1350_BP_SR_S-X_5000_11_BP_Z_1350_S4_S1.stp	16.08.2012 10:18	3.803.3...	76%
	JL5_1350_P_SR_S-X_5000_11_P_Z_1350_S4_S1.stp	16.08.2012 10:11	3.805.0...	76%
	JL5_1700_BP_SR_S-X_5000_11_BP_Z_1700_S4_S1.stp	16.08.2012 10:19	3.806.4...	76%
	JL5_1700_P_SR_S-X_5000_11_P_Z_1700_S4_S1.stp	16.08.2012 10:11	3.804.9...	76%
	JL5_2200_BP_SR_S-X_5000_11_BP_Z_2200_S4_S1.stp	16.08.2012 10:22	3.805.3...	76%
	JL5_2200_P_SR_S-X_5000_11_P_Z_2200_S4_S1.stp	16.08.2012 10:13	3.804.0...	76%
	JL6_1900_BP_SR_S-X_6000_06_BP_Z_1900_S4_S1.stp	16.08.2012 12:14	3.808.6...	76%
	JL6_1900_P_SR_S-X_6000_06_P_Z_1900_S4_S1.stp	16.08.2012 12:10	3.802.4...	76%
	JL6_2200_BP_SR_S-X_6000_06_BP_Z_2200_S4_S1.stp	16.08.2012 12:15	3.802.9...	76%
	JL6_2200_P_SR_S-X_6000_06_P_Z_2200_S4_S1.stp	16.08.2012 12:12	3.802.2...	76%
	JL6_2900_BP_SR_S-X_6000_06_BP_Z_2900_S4_S1.stp	16.08.2012 12:16	3.802.4...	76%
	JL6_2900_P_SR_S-X_6000_06_P_Z_2900_S4_S1.stp	16.08.2012 12:13	3.803.3...	76%
	JL7_3200_BP_SR_S-X_7000_04_BP_Z_3200_S4_S1.stp	16.08.2012 13:29	3.821.4...	76%
	JL7_3200_P_SR_S-X_7000_04_P_Z_3200_S4_S1.stp	16.08.2012 13:26	3.822.4...	76%
	JL7_4000_BP_SR_S-X_7000_04_BP_Z_4000_S4_S1.stp	22.08.2012 11:17	3.823.6...	76%
	JL7_4000_P_SR_S-X_7000_04_P_Z_4000_S4_S1.stp	16.08.2012 13:27	3.821.9...	76%
	JL8_11500_BP_SR_8000_00_BP_Z_11500.stp	17.08.2012 11:15	3.337.5...	77%
	JL8_11500_P_SR_8000_00_P_Z_11500.stp	17.08.2012 11:07	3.336.5...	77%
	JL8_4000_BP_SR_8000_00_BP_Z_4000.stp	17.08.2012 11:11	3.337.4...	77%
	JL8_4000_P_SR_8000_00_P_Z_4000.stp	17.08.2012 11:00	3.336.9...	77%
	JL8_6800_BP_SR_8000_00_BP_Z_6800.stp	22.08.2012 11:31	3.337.2...	77%
	JL8_6800_P_SR_8000_00_P_Z_6800.stp	17.08.2012 11:04	3.337.4...	77%
	JL8_9300_BP_SR_8000_00_BP_Z_9300.stp	17.08.2012 11:14	3.336.5...	77%
	JL8_9300_P_SR_8000_00_P_Z_9300.stp	17.08.2012 11:06	3.337.1...	77%

Inhalt der Zip-Datei von JL-Motoren – Verzeichnis 3D/ Motoren mit Leistungssteckergröße M40x1,5

Am Besten behalten Sie bei allen 3 Serien, nach dem Download und beim Entpacken der Zip-Datei, die Verzeichnis-Struktur bei.

2.2 Aufbau der Dateinamenbezeichnung bei 2D Zeichnungen



Beispiel Dateiname einer 3D Zeichnung aus Verzeichnis Leistungssteckergröße M40x1,5

Der Dateiname ist in 2 Teile unterteilt. Teil 1 ist die Jetter Bezeichnung und Teil 2 sind Informationen aus der Ursprungszeichnung.

2.2.1 JL5_1050_BP_SR_S-X verbunden mit _ und dann 5000_11_BP_Z_1050_S4_S1 Bedeutung Jetter-Bezeichnung

- B = Motor mit Option Motorhaltebremse
- P = mit Option für Passfeder
- SR = Speedtec-Ready (Zeichnung für Motoren mit Rev. 02)
- S-X = 90 Grad abgewinkelter Stecker drehbar
- Fxx = ein Hiperface Gebersystem

Fehlt B, P, S-X oder Fxx dann ist der Motor bzw. die Zeichnung zu diesem Motor:

- ohne Haltebremse
- ohne Passfeder
- mit Steckerführung gerade
- mit Resolver

Dies bedeutet:

Wicklung und Temperatursensortyp haben keinen Einfluss auf die Zeichnung. Somit ist eine Zeichnung für mehrere Jetter Art.-Nummern gültig.

2.2.2 Bedeutung der Jetter-Bezeichnung für obiges Beispiel

- 3D Zeichnung für Motor JL5
- mit Leistungssteckergröße M40x1,5
- Mit Stillstandsmoment M_0 von 10,5Nm
- mit Motorhalte-Bremse und Passfeder
- in Speedtec-Ready Ausführung (Rev 02)

Mit 90 Grad abgewinkelten und drehbaren Steckern (S-X Ausführung).

Jetter AG
Gräterstraße 2
71642 Ludwigsburg
www.jetter.de

E-Mail info@jetter.de
Telefon +49 7141 2550-0