

## JXM-IO-EW30

### Modulo di espansione per macchine da lavoro mobili

#### Breve descrizione

Il modulo di espansione JXM-IO-EW30 è il componente distribuito universale per macchine da lavoro mobili.

Con la sua configurazione I/O bilanciata, può gestire quasi tutte le attività distribuite. La comunicazione con il modulo JXM-IO-EW30 avviene tramite CANopen®. Ciò consente l'integrazione nelle comuni reti CAN utilizzate nelle macchine da lavoro mobili.

L'alloggiamento robusto, l'utilizzo di pressacavi collaudati e il contatto tramite connettori WAGO MCS Mini HD consentono un cablaggio flessibile e garantiscono un'elevata affidabilità nei veicoli speciali in condizioni operative molto difficili.



#### Caratteristiche

- 12 ingressi e 14 uscite idonee alla diagnosi - inclusi percorsi ad alta corrente e PWM con regolazione di corrente
- L'indirizzamento CAN ID tramite ingressi a tre stati consente fino a 9 nodi in una rete senza la necessità di una configurazione software, supportando la strategia delle parti comuni
- Le elevate correnti individuali delle uscite consentono il collegamento in parallelo di più carichi
- 3 alimentazioni di sensori a prova di cortocircuito consentono reti di sensori "mission critical"
- Robusto alloggiamento in metallo con cablaggio CageClamp

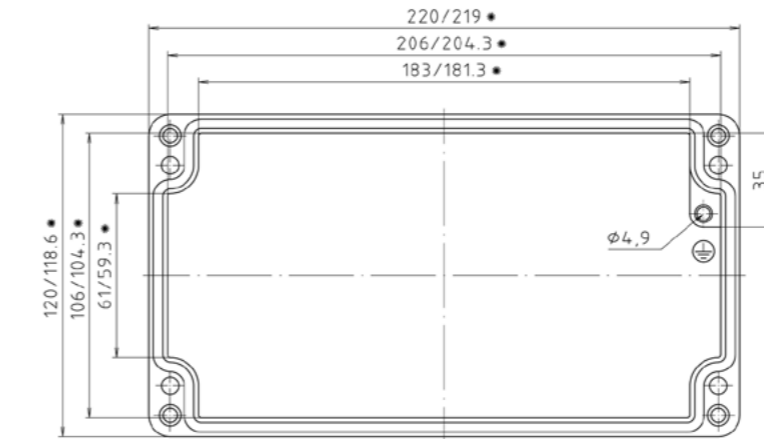
# JXM-IO-EW30

## Dati tecnici

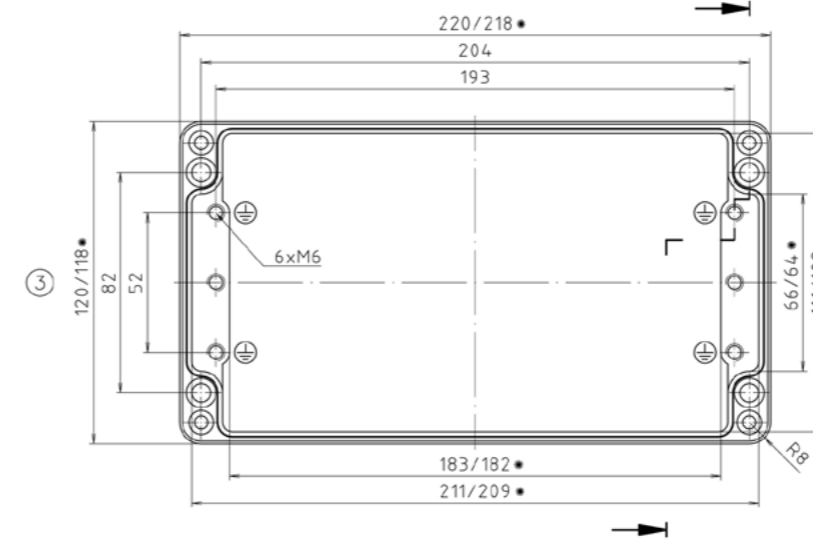
JXM-IO-EW30	
Intervallo tensione di esercizio	DC 8 ... 32 V, tensione ECU fornita separatamente
Intervallo temperatura di esercizio/ stoccaggio	-25 ... +85 °C / -40 ... +85 °C
Interfacce CAN	1 CANopen®
Numero massimo di ingressi/uscite	26
Ingressi	
Analogici	8; 0 ... 5 V (2 x 0-10 V regolabili tramite DIP switch)/0 ... 20 mA, configurabili singolarmente; risoluzione 12 bit, impedenza di ingresso 35 kΩ, resistenza di carico 120 Ω
Digitali/Frequenza	4 active-high, impedenza di ingresso; 5,6 kΩ, 0,1 Hz ... 10 kHz
Digitali/Codifica CAN	2 codifica CAN ID, a tre stati
Uscite idonee alla diagnosi (cortocircuito, rottura cavo)	
PWM, misurazione della corrente di precisione	4; 3 A, max. 1,5 kHz, dithering, corrente variabile, idoneità alla diagnosi, a prova di cortocircuito; utilizzo alternativo come ingresso digitale active-low, impedenza di ingresso 10 kΩ; uscita digitale 3 A; ingresso PNP
PWM	6; 7 A, max. 1,5 kHz, dithering, idoneità alla diagnosi, a prova di cortocircuito; utilizzo alternativo come ingresso digitale active-low, impedenza di ingresso 10 kΩ; uscita digitale 7 A; ingresso PNP
Digitali (50% TA)	4; 3 A high-side, idoneità alla diagnosi, a prova di cortocircuito (con 50% TA); utilizzo alternativo come ingresso digitale active-low, impedenza di ingresso 10 kΩ; ingresso PNP
Alimentazione sensori	3 alimentazioni VBAT con fusibili per sensori
Corrente totale max. consentita	25 A
Grado di protezione	IP66
Vibrazione	ISO 16750-3
Urto	ISO 16750-3
Certificazioni	ECE R10 E1, CE ISO 14982
Altitudine max. di installazione	2000 m (s.l.m.)
Protezione contro l'inversione di polarità	Sì, fusibile esterno
Diagnosi delle uscite	Cortocircuito, rottura cavo

Ulteriori informazioni e i dettagli per l'ordinazione sono disponibili su richiesta. Con riserva di modifiche tecniche ed errori.

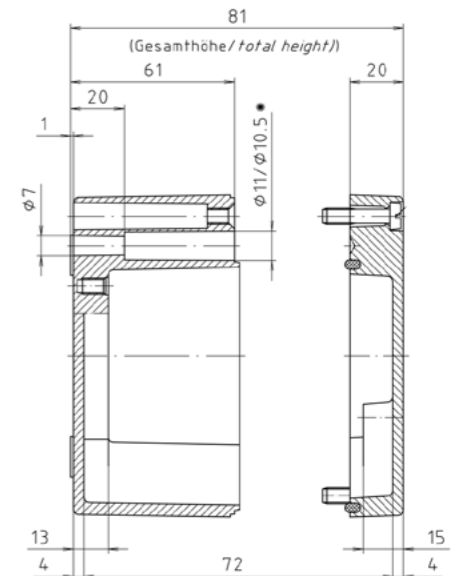
## Disegno quotato



Deckel/lid



Unterteil/base



# JXM-IO-EW30

## Configurazione dei pin

JXM-IO-EW30 Connector 1	
AI_8	1
GND_SEN	2
AI_7	3
GND_SEN	4
AI_6	5
GND_SEN	6
AI_5	7
VEXT_SEN_2	8
AI_4	9
GND_SEN	10
AI_3	11
GND_SEN	12
AI_2	13
GND_SEN	14
AI_1	15
VEXT_SEN_1	16

JXM-IO-EW30 Connector 3	
DO_H3_4	1
GND_PWR	2
DO_H3_3	3
GND_PWR	4
DO_H3_2	5
GND_PWR	6
DO_H3_1	7
GND_PWR	8
PWMI_H3_4	9
GND_PWR	10
PWMI_H3_3	11
GND_PWR	12
PWMI_H3_2	13
GND_PWR	14
PWMI_H3_1	15
GND_PWR	16

## Configurazione dei pin

JXM-IO-EW30 Connector 5	
VBAT_PWR	1
GND_PWR	2
VBAT_PWR	3
GND_PWR	4
VBAT_PWR	5
GND_PWR	6
VBAT_PWR	7
GND_PWR	8
VBAT_ECU	9
GND_PWR	10
CFG1	11
CFG2	12
CAN_TERM	13
CAN_TERM	14
CAN_L	15
CAN_H	16

JXM-IO-EW30 DIP-Switch	
ON: AI_7 Hi-range	1
ON: AI_8 Hi-range	2
n.c.	3
ON: BOOTSEL	4

JXM-IO-EW30 M12 5-pol male A-coded connector on box	
CAN_SHLD	1
VBAT_ECU	2
GND_ECU	3
CAN_H	4
CAN_L	5

JXM-IO-EW30 Connector 2	
DI_4	1
GND_SEN	2
DI_3	3
GND_SEN	4
DI_2	5
GND_SEN	6
DI_1	7
VEXT_SEN_3	8

JXM-IO-EW30 Connector 4	
PWM_H7_6	1
GND_PWR	2
PWM_H7_5	3
GND_PWR	4
PWM_H7_4	5
GND_PWR	6
PWM_H7_3	7
GND_PWR	8
PWM_H7_2	9
GND_PWR	10
PWM_H7_1	11
GND_PWR	12

JXM-IO-EW30 Connector 6	
CAN_L	1
GND_PWR	2
CAN_H	3
VBAT_ECU	4

